



FAKULTAS ILMU KEOLAHRAGAAN UNIVERSITAS NEGERI YOGYAKARTA			
SILABUS MATAKULIAH PEMBELAJARAN MOTORIK			
No.SIL/IOF 221	Revisi : 00	1 April 11	Hal dari
Semester 6	-	16 X Pertemuan	

A. IDENTITAS MATA KULIAH

Nama matakuliah : Pembelajaran Motorik. panggung_s@uny.ac.id
Kode Matakuliah : IOF 221.
Jumlah SKS : 2 SKS.
Program Studi : PJKR
Semester : 6.

B. KOMPETENSI

Memahami konsep pembelajaran persepsi, atensi, memori, pengendalian gerak, perbedaan antar individu dan pengetahuan tentang hasil belajar.

C. INDIKATOR PENCAPAIAN

Mahasiswa dapat menjelaskan konsep perkembangan, konsep pembelajaran, atensi pengendalian gerak dan perbedaan antar individu..

D. DESKRIPSI

Matakuliah pembelajaran motorik membahas tentang konsep perkembangan gerak dan pengendalian gerak, aspek memori dan perbedaan antar individu .

E. MATERI

No	Pokok Bahasan	Sub Pokok Bahasan	Kegiatan Belajar	Evaluasi
1	Pendahuluan	1.1 Teori perkembangan. 1.2 Periodisasi perkembangan menurut umur	Ceramah, tanya jawab, diskusi	
2	Hukum perkembangan	1.1 Spesifik responding. 1.2 Motor chining 1.3 Rule using	Ceramah, tanya jawab, diskusi	
3	Klasifikasi belajar gerak	1.1 Kognitif 1.2 Afektif 1.3 Psikomotor	Ceramah, tanya jawab, diskusi	
4	Perubahan tingkah laku dari belajar gerak	1.1 Pengamatan penampilan 1.2 Liku-liku penampilan dan tes ingatan	Ceramah, tanya jawab, diskusi	

5	Persepsi dan sensasi	1.1 Informasi sensoris 1.2 Deteksi, komparasi dan rekognisi	Ceramah, tanya jawab, diskusi	
6	Struktur memori	1.1 Ingatan jangka pendek 1.2 Ingatan jangka panjang	Ceramah, tanya jawab, diskusi	
7	Struktur fungsi sistem saraf sebagai pengatur motorik	1.1 Otot 1.2 Saraf	Ceramah, tanya jawab, diskusi	

F. PENILAIAN

No.	Komponen Evaluasi	Bobot
Teori	1. Tugas terstruktur	20%
	2. Keaktifan	20%
	3. Presensi	20%
	4. Ujian akhir semester	40%
	Jumlah	100%

G. SUMBER BACAAN

1. Richard Magill (1992) Motor learning concept and Application. MCGraw Hill Higher Education
2. Schmidt , Wrisberg C. (2004). Motor Learning and Performance. Human Kinetic
3. Schmidt, R.A., Lee. T.D. (2006) Motor Control and Learning. Human Kinetic.